FROGGERS; ATA 20/07

Descobrir que a utilização de esteiras não seria possível

Conseguir um par de rodas (precisamos de mais duas)

Soldar os conectores dos sensores de luz e cor

Soldar os terminais de mais dois motores

Construir uma estrutura de Shield para o circuito eletrônico do robô

Colocar o corpo do robô para imprimir pela segunda vez (a primeira deu errado)

OBJETIVOS 25/07

Até o dia 25 descobrir como utilizar os sensores de cor e luz

Até o dia 25 fazer o sensor de cor ler apenas a cor verde

Achar um jeito de colocar o arduino e os motores no “corpo” do robô

Fazer o robô andar pela primeira vez (em linha reta)